
II.1. Grundelemente der Programmierung

- 1. Erste Schritte
- 2. Einfache Datentypen
- 3. Anweisungen und Kontrollstrukturen
- 4. Verifikation
- 5. Reihungen (Arrays)

4. Verifikation

■ Spezifikation: Angabe, **was** ein Programm tun soll

- natürliche Sprache
- grafische Sprachen (UML, ...)
- logische Sprachen (Z, VDM, ...)

■ Testen: Überprüfung für endlich viele Eingaben

→ keine 100% Sicherheit

■ Verifikation: Mathematischer Beweis der Korrektheit

- Terminierung: Hält Programm immer an?
- Partielle Korrektheit: Falls Programm anhält, erfüllt es Spezifikation?
- Totale Korrektheit: Terminierung & Partielle Korrektheit

→ Semantik der Programmiersprache

Fakultät

```
public static void main (String [] arguments) {  
    ...  
    int n = sc.nextInt(), i, res;  
    <true>  
    <n=n>  
    i = n;  
    <i=n>  
    <i=n & i=1>  
    res = 1;  
    <i=n & res=1>  
    <i! & res=n!>  
    while (i > 1) {  
        <i! & res=n! & i>1>  
        <(i-1)! & res & i=n!>  
        res = res * i;  
        <(i-1)! & res=n!>  
        i = i - 1;  
        <i! & res=n!>  
    }  
    <i! & res=n! & i>1>  
    <res=n!>  
    System.out.println("Die Fakultaet ist " + res);  
}
```

Programm P

■ Spezifikation:

Programm berechnet (in `res`) Fakultät von `n`

■ Terminierung:

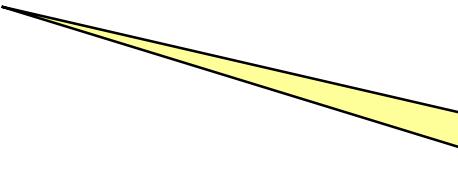
Programm hält an, weil `i` in jedem Schleifendurchlauf kleiner wird

■ Partielle Korrektheit:

Nach Ausführung ist `res = n!`

■ Totale Korrektheit

```
i = n;  
  
res = 1;  
  
while (i > 1) {  
  
    res = res * i;  
  
    i = i - 1;  
}
```



Wie beweist
man so etwas ?

- ➡ Verifikation nötig bei sicherheitskritischen Anwendungen
- ➡ hilft für Programmentwurf und Programmierstil

Zuweisungsregel

$\langle\varphi [x/t]\rangle \quad x = t; \quad \langle\varphi\rangle$

x ist Variable, t ist Ausdruck (ohne Seiteneffekte),
 $\varphi [x/t]$ ist φ mit allen x ersetzt durch t

Bsp: $\langle 5 = 5 \rangle \quad x = 5; \quad \langle x = 5 \rangle$

$\langle 5 = 5 \rangle$

$x = 5;$

$\langle x = 5 \rangle$

Konsequenzregel 1 (Stärkere Vorbedingung)

$$\frac{<\varphi> \text{ P } <\psi> \quad \alpha \Rightarrow \varphi}{<\alpha> \text{ P } <\psi>}$$

Bsp: $<\text{true}> \quad x = 5; \quad <x = 5>$, denn:

$$\frac{<5 = 5> \text{ x } = 5; \quad <x = 5> \quad \text{true} \Rightarrow 5 = 5}{<\text{true}> \quad x = 5; \quad <x = 5>}$$

$<\text{true}>$
 $<5 = 5>$
 $x = 5;$
 $<x = 5>$

Konsequenzregel 2 (Schwächere Nachbedg.)

$$\frac{\langle \varphi \rangle \text{ P } \langle \psi \rangle \quad \psi \Rightarrow \beta}{\langle \varphi \rangle \text{ P } \langle \beta \rangle}$$

Bsp: $\langle \text{true} \rangle \quad x = 5; \quad \langle x \geq 5 \rangle$, denn:

$$\langle \text{true} \rangle \text{ x } = \text{ 5; } \langle \text{x } = \text{ 5} \rangle \quad x = 5 \Rightarrow x \geq 5$$

$$\langle \text{true} \rangle \quad x = 5; \quad \langle x \geq 5 \rangle$$

$\langle \text{true} \rangle$
 $\langle 5 = 5 \rangle$
 $x = 5;$
 $\langle x = 5 \rangle$
 $\langle x \geq 5 \rangle$

Sequenzregel

$$\frac{\begin{array}{c} <\varphi> \text{ P } <\psi> \\ & \hline & \end{array}}{\begin{array}{c} <\varphi> \text{ P Q } <\beta> \end{array}}$$

Bsp: <true>

```
x = 5;  
res = x * x + 6;  
<res = 31>
```

```
<true>  
<5 = 5>  
  
x = 5;  
  
<x = 5>  
<x * x + 6 = 31>  
  
res = x * x + 6;  
  
<res = 31>
```

Bedingungsregel 1

$$\frac{\langle \varphi \wedge B \rangle \quad P \quad \langle \psi \rangle \quad \varphi \wedge \neg B \Rightarrow \psi}{\langle \varphi \rangle \text{ if } (B) \quad \{P\} \quad \langle \psi \rangle}$$

Bsp: `<true>`

```
res = y;  
if (x > y) res = x;  
<res = max(x,y)>
```

denn: `<res = y ∧ x > y >`
`<x = max(x,y)>`
`res = x;`
`<res = max(x,y)>`

und `<res = y ∧ ¬x > y >`
 \Rightarrow `<res = max(x,y)>`

```
<true>  
<y = y>  
res = y;  
<res = y>  
  
if (x > y) {  
    <res = y ∧ x > y >  
    <x = max(x,y)>  
    res = x;  
    <res = max(x,y)> }  
  
<res = max(x,y)>
```

Bedingungsregel 2

$\langle \varphi \wedge B \rangle \ P \ \langle \psi \rangle$

$\langle \varphi \wedge \neg B \rangle \ Q \ \langle \psi \rangle$

$\langle \varphi \rangle \text{ if } (B) \ \{ P \} \text{ else } \{ Q \} \ \langle \psi \rangle$

Bsp: $\langle \text{true} \rangle$

```
if (x < 0)
    res = -x;
else
    res = x;
<res = |x|>
```

denn: $\langle \text{true} \rangle$

```
if (x < 0) {
    <true  $\wedge$  x < 0>
    <-x = |x|>

    res = -x;
    <res = |x|> }

else {
    <true  $\wedge$   $\neg$  x < 0>
    <x = |x|>

    res = x;
    <res = |x|> }

<res = |x|>
```

Schleifenregel

$$\frac{<\varphi \wedge B> \quad P \quad <\varphi>}{<\varphi> \text{ while } (B) \quad \{P\} \quad <\varphi \wedge \neg B>}$$

```
<true>
    i = n; res = 1;
<i = n ∧ res = 1>
<φ>
    while (i > 1) {res = res * i; i = i - 1; }
<φ ∧ ¬ i > 1>
<res = n! >
```

- Ⓐ φ ist wirklich Schleifeninvariante, d.h. $\langle \varphi \wedge B \rangle \quad P \quad \langle \varphi \rangle$
- Ⓑ φ folgt aus Voraussetzung
- Ⓒ Aus $\varphi \wedge B$ folgt Nachbedingung

Schleifenregel

$$\frac{<\varphi \wedge B> \quad P \quad <\varphi>}{<\varphi> \text{ while } (B) \{P\} \quad <\varphi \wedge \neg B>}$$

```
<true>
    i = n; res = 1;
<i = n ∧ res = 1>
<i! * res = n!>
    while (i > 1) {res = res * i; i = i - 1; }
<i! * res = n! ∧ ¬ i > 1>
<res = n! >
```

φ ist Schleifen-invariante

denn: $<i! * res = n! \wedge i > 1>$
 $<(i-1)! * (res * i) = n!>$
 $res = res * i;$
 $i = i - 1;$
 $<i! * res = n!>$

Hoare-Kalkül

■ Zuweisungsregel

$$\boxed{<\varphi [x/t]> \quad x = t; \quad <\varphi>}$$

■ Konsequenzregeln

$$\begin{array}{c} <\varphi> \quad P \quad <\psi> \qquad \alpha \Rightarrow \varphi \\ \hline <\alpha> \quad P \quad <\psi> \end{array}$$

$$\begin{array}{c} <\varphi> \quad P \quad <\psi> \qquad \psi \Rightarrow \beta \\ \hline <\varphi> \quad P \quad <\beta> \end{array}$$

■ Sequenzregel

$$\begin{array}{c} <\varphi> \quad P \quad <\psi> \quad <\psi> \quad Q \quad <\beta> \\ \hline <\varphi> \quad P \quad Q \quad <\beta> \end{array}$$

■ Bedingungsregeln

$$\boxed{<\varphi \wedge B> \quad P \quad <\psi> \qquad \varphi \wedge \neg B \Rightarrow \psi}$$

$$\boxed{<\varphi> \text{ if } (B) \{P\} <\psi>}$$

$$\boxed{<\varphi \wedge B> \quad P \quad <\psi> \qquad <\varphi \wedge \neg B> \quad Q \quad <\psi>}$$

$$\boxed{<\varphi> \text{ if } (B) \{P\} \text{ else } \{Q\} <\psi>}$$

■ Schleifenregel

$$\begin{array}{c} <\varphi \wedge B> \quad P \quad <\varphi> \\ \hline <\varphi> \text{ while } (B) \{P\} <\varphi \wedge \neg B> \end{array}$$

Fakultät mit Assertions

```
public static void main (String [] arguments) {  
    ...  
    int n = sc.nextInt(), i, res;  
  
    assert n == n;  
  
    i = n;  
  
    assert i == n;  
    assert i == n && 1 == 1;  
  
    res = 1;  
  
    assert fac(i) * res == fac(n);  
  
    while (i > 1) {  
        assert fac(i) * res == fac(n) && i > 1;  
        assert fac(i-1) * (res * i) == fac(n);  
  
        res = res * i;  
  
        assert fac(i-1) * res == fac(n);  
  
        i = i - 1;  
  
        assert fac(i) * res == fac(n);  
    }  
    assert fac(i) * res == fac(n) && !(i > 1);  
    assert res == fac(n);  
  
    System.out.println("Die Fakultaet ist " + res);  
}
```

Terminierung

Für jede Schleife $\text{while } (B) \{P\}$ finde einen **int**-Ausdruck V (*Variante* der Schleife), so dass:

$$B \Rightarrow V \geq 0 \quad \text{und} \quad \langle V = m \wedge B \rangle \models P \quad \langle V < m \rangle$$

```
while (i > 1) {res = res * i; i = i - 1; }
```

Variante ist i ,

denn: $i > 1 \Rightarrow i \geq 0$

$$\langle i = m \wedge i > 1 \rangle$$

$$\langle i-1 < m \rangle$$

$\text{res} = \text{res} * i; i = i - 1;$

$$\langle i < m \rangle$$

Verifikation der Addition

```
public static void main (String [] args) {  
    ...  
    int a = sc.nextInt(),  
        b = sc.nextInt(), x, res;  
<a>0  
<a>0 & a=a & b=b>  
    x = a;  
<a>0 & x=a & b=b>  
    res = b;  
<a>0 & x=a & res=b>  
<res=a+b-x & x>=0>  
    while (x > 0) {  
<res=a+b-x & x>=0 & x>0>  
<res+1=a+b-(x-1) & x-1>=0>  
    x = x - 1;  
<res+1=a+b-x & x>=0>  
    res = res + 1;  
<res=a+b-x & x>=0>  
}  
<res=a+b-x & x>=0 & !x>0>  
<res=a+b>  
    System.out.println (a + " + " + b + " = " + res);  
}
```

Vorbedingung: $a \geq 0$

a	b	x	res
3	4	3	4
3	4	2	5
3	4	1	6
3	4	0	7

Schl.-Inv: $\begin{array}{l} \text{res} = a+b-x \\ x \geq 0 \end{array}$

Nachbedingung: $\text{res} = a + b$

Verifikation der Addition

```
public static void main (String [] args) {  
    ...  
    int a = sc.nextInt(),  
        b = sc.nextInt(), x, res;  
  
    x = a;  
  
    res = b;  
    //Invariante: x ≥ 0 ∧ x + res = a + b  
    //Variante: x  
    while (x > 0) {  
  
        x = x - 1;  
  
        res = res + 1;  
  
    }  
  
    System.out.println (a + " + " + b + " = " + res);  
}
```

Vorbedingung: $a \geq 0$

Nachbedingung: $res = a + b$

Verifikation der Subtraktion

```
public static void main (String [] args) {  
    ...  
    int x = sc.nextInt(),  
        y = sc.nextInt(), z, res;  
< x ≥ y >  
< x ≥ y ∧ y = y ∧ 0 = 0 >  
    z = y;  
< x ≥ y ∧ z = y ∧ 0 = 0 >  
    res = 0;  
< x ≥ y ∧ z = y ∧ res = 0 >  
< res = z - y ∧ z ≤ x >  
    while (x > z) {  
< res = z - y ∧ z ≤ x ∧ x > z >  
< rest1 = z + 1 - y ∧ z + 1 ≤ x >  
        z = z + 1;  
< rest1 = z - y ∧ z ≤ x >  
        res = res + 1;  
< res = z - y ∧ z ≤ x >  
    }  
< res = z - y ∧ z ≤ x ∧ x > z >  
< res = x - y >  
    System.out.println (x + " - " + y + " = " + res);  
}
```

Vorbedingung: $x \geq y$

x	y	z	res
5	2	2	0
5	2	3	1
5	2	4	2
5	2	5	3

Schleifeninvariante:

$$res = z - y \wedge z \leq x$$

Nachbedingung: $res = x - y$

Verifikation der Subtraktion

```
public static void main (String [] args) {  
    ...  
    int x = sc.nextInt(),  
        y = sc.nextInt(), z, res;  
  
    z = y;  
  
    res = 0;  
    //Invariante: x ≥ z ∧ res = z - y  
    //Variante: x - z  
    while (x > z) {  
  
        z = z + 1;  
  
        res = res + 1;  
    }  
  
    System.out.println (x + " - " + y + " = " + res);  
}
```

Vorbedingung: $x \geq y$

Nachbedingung: $res = x - y$